卒業論文

hcpTiによる第一原理計算精度の検証

関西学院大学 理工学部 情報科学科 5719 松井 宏真

2009年 3月

指導教員 西谷 滋人 教授

概要

チタン (Ti) は, 腕時計や眼鏡のフレームからジェットエンジンや人工骨まで幅広 い分野で使われており,現代社会に欠かせない金属の一つである.しかし,その 扱いやすさに過信しすぎた事故もあり,まだまだ研究途上の構造材料である.よ り強く,より信頼のできる構造材料の開発は,情報化社会の進んだ現代において, 重要な責務である.そこで,当初は第一原理計算を用いて,有限温度でのTi 結晶 の精確な自由エネルギーを求めることが当初の目的であった.しかしながら,本 研究過程において精確な振動自由エネルギーを求めるためには,パラメータ関数 を細かく制御して,計算を行うことが最重要であるということが判明した.そこ で,本研究では有限温度でのTi 結晶の精確な自由エネルギーを求めるために,第 一原理計算の計算精度をhep Ti により検証するということを目的とした.

第一原理計算ソフトは VASP(Vienna Ab-initio Simulation Package)を用いて結 晶の静止エネルギー(振動していないときの格子の持つエネルギー)および,原子 を1つ動かしたときに各々の原子にかかる力を求め,その結果により有限温度で の自由エネルギーを求める.

第一原理計算の計算精度については,計算過程において計算精度の指標である パラメータ (SCF K-POINT,DOS K-POINT,cut off energy)を変化させ,それらか ら算出された計算結果を比較する事によって検証した.パラメータについては第 2章の計算原理で詳しく説明する.なお,本研究で用いた研究材料はhcp Tiであ り,これはhcp-bcc Tiの変態点が880度で,常温常圧ではhcp Tiが安定している ためである.

また,本研究では計算結果 (result) の精度と計算時間 (cost) のトレードオフに着 眼し,より効率の良い第一原理計算の実現を目的とする.

研究結果は,hcp Tiのフォノン分散曲線について,計算の精度を上げる事によっ て改善されるという知見を得た.hcp Tiの振動自由エネルギーについては,パラ メータはデフォルトのままで,精確な計算結果が得られるということがわかった.

目 次

第1章	序論	1
1.1	研究の背景	1
1.2	Tiの性質	1
第2章	計算原理	3
2.1	Ti の構造の作成	3
2.2	phonon-DOS 法	3
	- 2.2.1 格子定数の計算のながれ	3
	2.2.2 平面波基底擬ポテンシャル法	4
	2.2.3 VASP(Vienna Ab-initio Simulation Package)	4
	2.2.4 PAW(Projector Augmented Wave)法	4
2.3	パラメータ	5
	2.3.1 K-POINT	5
	2.3.2 cut off energy \ldots	6
第3章	計算結果	8
3.1	概要	8
3.2	エネルギー・体積曲線	11
3.3	VASP 計算結果	12
3.4	フォノン計算結果・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	13
	3.4.1 フォノン分散曲線	13
	3.4.2 フォノン計算時間	20
	3.4.3 自由エネルギー	21

第4章 まとめ

 $\mathbf{28}$

第1章 序論

1.1 研究の背景

Tiは,腕時計や眼鏡のフレームからジェットエンジンや人工骨まで幅広い分野 で使われており,現代社会に欠かせない金属の一つである.しかし,その扱いや すさに過信しすぎた事故もあり,まだまだ研究途上の構造材料である.より強く, より信頼のできる構造材料の開発は,情報化社会の進んだ現代において,重要な 責務である.そこで,当初は第一原理計算を用いて,有限温度でのTi結晶の精確 な自由エネルギーを求めることが本研究の目的であった.しかしながら,本研究 過程において精確な振動自由エネルギーを求めるためには,精確なパラメータ関 数のもとで,計算を行うことが最重要であるということが判明した.そこで,本研 究では有限温度でのTi結晶の精確な自由エネルギーを求めるために,パラメータ (SCF K-POINT,DOS K-POINT,cut off energy)を変更させることによって求めら れる第一原理計算の計算結果を比較検討し,第一原理計算の精度を検証する.ま た,本研究では計算結果(result)の精度と計算時間(cost)のトレードオフに着眼 し,より効率の良い第一原理計算の実現を目的とする.

1.2 Tiの性質

Ti は IV 族の金属元素であり,原子番号は 22. チタン族元素の1つで,金属光 沢を持つ遷移元素である.地球を構成する地殻の成分として9番目に多い元素で, 遷移元素としては鉄 (Fe) に次ぐ.ルチルやチタン鉄鋼といった鉱物の中に多数含 まれる.存在は豊富であるが,集積度が,さほど高くないことや精製が難しい事 から,金属として広く用いられるのが遅れた.酸化物である二酸化チタンは非常 に安定な化合物で,白色顔料として利用され,また光触媒としての性質を持つ.

見た目は銀灰色の金属元素であり,比重は4.5,融点は摂氏1812度(1667度,1668 度),沸点は摂氏3285度(3287度)であり,遷移金属としては平均的な値である.常 温常圧で安定な結晶として六方最密充填構造(hcp)を持つが,880度以上で体心立 法構造(bcc)に転移する.hcpからbccに転移する点を変態点という.純粋なもの は耐食性が高く,展性,延性に富み,引張強度が大きい.空気中では常温で酸化被 膜を作り,内部が保護される.フッ化水素には少し溶け,加熱した塩酸に溶ける. 150度以上でハロゲンと,700度以上で水素,酸素,窒素,炭素と反応する.原子 価は,3価または4価であり,磁石をわずかに引きつけるほどの弱い常磁性や極め て低い電気伝導性,熱伝導性を持っている.

(図 1.1) は, bcc Ti と hcp Ti の結晶構造であり,常温常圧では hcp Ti が安定で ある.また,hcp Ti から bcc Ti に転移する変態点は 880 度と高いため,本研究で は常温常圧で安定な hcp Ti を研究材料とした.



Body-centered cubic lattice hexagonal close-packed structur (a) (b)

図 1.1: Tiの相変態 (a)bcc Ti (b)hcp Ti

第2章 計算原理

この章では,本研究で行った計算原理について説明する.

2.1 Tiの構造の作成

MedeA というソフトウェアを使い結晶モデルを作成する. MedeA は, データ ベースと第一原理計算を1つのプラットフォームで統合した,材料設計支援のた めの統合ソフトウェアである.グラフィックスインターフェースおよび計算プログ ラムは全て Windows システム上で稼働するので,構造の検索・構築・編集・計算・ 解析までを1つのプラットフォーム上で行うことができる.

2.2 phonon-DOS法

今日における第一原理計算は振動効果のない状態,すなわち絶対零度での計算 となっている.しかし,熱膨張率,比熱,電気伝導率などの諸物性は有限温度に おいて振動の影響を受ける.それ故,有限温度での物性を計算により求めること は,振動効果を取り入れて計算することが必要となる.また,今日の計算機のめ ざましい発展により,振動効果を取り入れて計算することが可能となっている.

計算過程でフォノン分散関係を求める.第一原理計算によるフォノン分散関係の 求め方は大きく分けて2種類ある.1つ目はスーパーセルを用いないlinear response method,もう1つはスーパーセルを用いる direct method である.本研究では後 者の direct method を用いて計算する.

2.2.1 格子定数の計算のながれ

格子定数を求める計算のながれについて簡単に説明する.次のような手順で行う.

- 第一原理計算ソフトは VASP(Vienna Ab-initio Simulation Package)を用いて結晶の静止エネルギー(振動していないときの格子の持つエネルギー)および,原子を1つ動かしたときに各々の原子にかかる力を求める.
- 2. 動かした原子とかかった力により力の定数を求め,それより周波数 と波数 kの関係 (分散関係)を求める.

- 3. 分散関係よりフォノンの状態密度を求める.
- 4. 状態密度より振動自由エネルギーを求め,それに静止エネルギーを足し,系 全体の自由エネルギーを求める.
- 5. 格子の長さを変化させ、1から4を繰り返す.そして各温度での自由エネル ギーを格子の長さについてプロットし、自由エネルギーが極小値をとるときの格子の長さをその温度における計算上の平衡な格子定数とする.

以下さらに詳しく説明していく.

2.2.2 平面波基底擬ポテンシャル法

密度汎関数に基づく第一原理擬ポテンシャル法によるバンド計算 VASP code を 用いて計算を行う.この手法では、3次元周期境界条件を満たす平面波の基底関 数を用いて電子被占有の軌道を展開し、その波動関数をもとに一電子方程式を解 くことにより電子状態を求める.交換相関ポテンシャルは GGA(generalized gradient approximation)を用いた.そして、擬ポテンシャルとして PAW(projector augmented wave)法を用いた.

2.2.3 VASP(Vienna Ab-initio Simulation Package)

VASP[1] は平面波・擬ポテンシャル法(ならびに PAW 法)による第一原理バン ド計算プログラムである.平面波基底の重ね合わせで波動関数を表現し,密度汎 関数理論に基づいて電子状態の計算を行う.平面波を使用する利点として,その 系の原子にかかる力の計算を精確かつ高速に行える点が挙げられる.このことか ら,VASP は構造最適化や第一原理分子動力学計算のツールとして幅広く用いら れている.また,擬ポテンシャ法により内殻電子をポテンシャルに置き換えて取 り扱うため,波動関数の表現に用いる平面波基底の数を大幅に減らし,計算量を 軽減する.内殻電子の取り扱いについては,擬ポテンシャル法の他に,全電子計 算 PAW 法を採用しており,擬ポテンシャル法と比べさほど計算量を増やすことな く,精度を上げることができる.バルク構造,表面,界面など広範に渡る問題に 適用できる汎用的なソフトウェアである.

2.2.4 PAW(Projector Augmented Wave)法

本論では, VASP を使用するに至り, 擬ポテンシャル法として PAW 法を用いた. 擬ポテンシャル法には,フルポテンシャル・PAW ポテンシャル・(ウルトラソフト型) 擬ポテンシャルの3つに分類される. PAW ポテンシャルは Blochl が考案した 全電子計算の方法で,フルポテンシャルの精度と擬ポテンシャルの高速性の両者 を兼ね備えた方法で,それぞれの特徴を表 2.1 に示す.

表 2.1: 擬ポテンシャル法とフルポテンシャル法の比較

フルポテンシャル	精度が高い
	全元素対応
	×計算時間がかかるため,小さな系のみ
	× 原子半径等,パラメータ設定に熟練が必要
PAW 法	フルポテンシャルの精度を維持しながら計算時間を軽減
	全元素対応
(ウルトラソフト型)	計算時間を軽減
	× アルカリ金属,アルカリ土類,希土類に難

2.3 パラメータ

本研究では,第一原理計算の計算精度の向上を図るため,計算過程でパラメー タを変更させ,それらから得た計算結果を比較検討する.本研究ではK-POINTと cut off energyのパラメータを変更する.それらについては以下,詳しく説明する.

2.3.1 K-POINT

K-POINT(以下k点)について説明する.k点は,エネルギーバンド計算において, ブリルアンゾーン内においてメッシュによって区分された各点(Sampling points) のことである.ブリルアンゾーン(Brillouin Zone)とは,逆格子におけるウィグ ナーザイツ胞のことで,ある逆格子点の周りの逆格子点の垂直二等分面によって 作られる領域を指す.本研究では,SCF K-POINTとDOS K-POINTのパラメー タを変更した.(図 2.1)に示すのは正方格子でのウィグナーザイツ胞の具体例であ る.図の各点がK-POINTであり,パラメータは一辺の長さを指している.すなわ ち,k点を小さくすればするほど,計算の精度はあがるが,それだけ計算量が増え るというトレードオフをとる.



1. まず隣り合う格子点に直線を引く.

2. 各直線の垂直二等分線を引く.

3. それらの垂直二等分線で囲まれる領域が、ウィグナーザイツ胞である.

図 2.1: 正方格子でのウィグナーザイツ胞

本研究では, SCF K-POINT と DOS K-POINT のパラメータを変更させている.

SCF K-POINT

SCF K-POINT は電子状態を決定するための SCF(セルフコンシスト) 解を得る 際に用いられる K-POINT のことである.なお, MedeA が構築する VASP のデフォ ルト計算では, この SCF K-POINT は 0.5 である.

DOS K-POINT

バンド構造および状態密度 (DOS) 作画のために,セルフコンシスト計算により 求まった電子状態 (電化密度) に基づいて,今度は非セルフコンシストな計算 (反復 無し) を実行する際に用いられる K-POINT のことである.なお, MedeA が構築 する VASP のデフォルト計算では,この DOS K-POINT は 0.5 である.

2.3.2 cut off energy

cut off energy は, 平面波基底を用いる場合, その基底の数を決めるパラメータ (単位の次元はエネルギー)のことである.この値が大きいと平面波基底の数は多 くなり,計算の精度は増し,その反面計算量は増加する.平面波基底とは,波動 関数において基底関数で展開した形で記述するときに用いられる基底の一つであ る.バンド計算における表式が比較的簡易で(それ故,プログラムも構築し易い) あり,力やストレスの計算も他の基底(局在基底など)を使った場合より容易に実 現が可能である.また,平面波基底では,Pulay補正項の問題が回避できることも 利点の一つである.欠点は,例えば波動関数や電荷密度を,s,p,d 軌道毎に分けた い場合や,ユニットセル内の特定の原子の電荷を求めることが,困難になることで ある.なお,MedeAが構築するVASPのデフォルト計算では,このcut off energy は289.039 である.

第3章 計算結果

3.1 概要

まず,振動の自由エネルギーを求めるためには結晶の静止エネルギーを求めな くてはならない.そのため,第一原理バンド計算プログラムである VASP を使用 して Ti の静止エネルギーを求めた.

次に, phonon-DOS 法を用いて振動の自由エネルギーを求めた.パラメータは 変えずに (SCF K-POINT 0.5,DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039), phonon 分散曲 線を求めると, (図 3.1)のようになる.



図 3.1: hcp Tiのフォノン分散曲線 SCF K-POINT 0.5, DOS K-POINT 0,5, cut off 289.039

(図 3.1) からわかるように,ブリルアンゾーンで虚の値をとる範囲がある.虚の 振動が出る理由は2つある.1つは計算精度が不十分である.もう一つは構造が不 安定である.

計算精度が原因の場合は,精度を上げていくことで分散曲線が改善されていく かを確認する必要がある.Phononの計算を行うときには,計算に用いる構造モデ ルが重要である.Phonon計算を行う前に構造最適化を行う.このときに収束条件 を厳しく設定することで計算精度を上げることができる.安定でない構造のとき 虚の振動数がでる理由は単純な2次元のポテンシャル曲線で考えると,下に凸(図 3.2)な場合,その曲線の底がエネルギー最安定な状態に対応している.この点の 振動数を見積もるとき,例えば2次曲線近似を導入すると,エネルギーは次式で 定義される.

$$E = k(r - r_0)^2 (3.1)$$

振動数は次式で定義される.

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{M}} \tag{3.2}$$

kバネ定数であり, kの正負によって振動数 ν は正の値あるいは虚の値になる.下 に凸の曲線の場合はkは正であり,振動数 ν も正になる.もし曲線が上に凸(図 3.2)であるとすると, kは負になり,振動数 ν も虚になる.ポテンシャル曲線が上 に凸であるということは,この極点はエネルギーが高い状態にあり,より下がる ことができる.



図 3.2: (a) 下に凸の曲線.(b) 上に凸の曲線

そこで本研究では,仮に計算精度が問題であるとし,計算過程でパラメータの値を変更し,計算を行った.静止エネルギーの計算では,SCF K-POINTとcut off,振動自由エネルギーの計算ではSCF K-POINT,DOS K-POINT,cut offのそれ ぞれのパラメータを変更した.そして計算結果を比較検討し,精度よく計算でき,かつ計算時間がより短いパラメータを導きだした.

3.2 エネルギー・体積曲線



図 3.3: 第一原理計算で求めた hcp Tiのエネルギー・体積 (E-V) 曲線.

エネルギーの体積依存性を求めた曲線を求めた.x軸座標に体積をとり,y軸座 標にエネルギーをとっている.y軸座標は下にいくほどエネルギーが低くなってい る.この曲線において,頂点にあたる位置が平衡状態であり,x座標が各結晶にお ける最安定時の体積となり,y座標が結合エネルギーとなる.(図3.3)は他の研究 者と同等な結果が得られている[7].したがって,この研究での第一原理計算の結 果は他の第一原理計算と同じ程度の精度を持つと判断できる.

3.3 VASP計算結果

SCF K-POINT と cut off のパラメータを変化させ,それぞれの hcp Ti 原子の 静止エネルギーを求めた.結果を(図 3.4) に示す.計算時間とは,計算の開始か ら終了までの時間である.これは CPU の稼働状況や性能によって左右されるが, VASP 計算は比較的短い時間の計算なので,ある程度計算時間は計算量と比例す る.なお,VASP energy については,小数点以下4桁で四捨五入した.

SCF KPOINT	cut off	VASP energy(J/mol)	計算時間(s)
0.5	600	-15.784	67
0.5	400	-15.784	31
0.5	289.039	-15.788	27
0.3	600	-15.781	183
0.3	400	-15.780	89
0.3	289.039	-15.785	36
0.1	600	-15.780	1203
0.1	400	-15.779	634
0.1	289.039	-15.783	186

図 3.4: VASP で求めた hcp Ti の静止エネルギー

(図 3.4) より, SCF K-POINT, cut off による静止エネルギーの変化は殆ど見られなかった.しかし,計算時間は両者とも精度を上げるに連れて長くなっていくという結果が得られた.この計算結果をもとにフォノン計算を行った.

3.4 フォノン計算結果

3.4.1 フォノン分散曲線

フォノン計算では, SCF K-POINT, DOS K-POINT と cut off のパラメータを 変化させ,分散曲線を求めた.分岐については,単位格子あたりn個の原子がある ときには,3n個の分枝が存在する.しだがって,Tiはユニットセルで計算したの で,6個の分枝が存在する.ここで,SCF K-POINTのパラメータに関して,0.5・ 0.4・0.3 で評価した.これは,0.1,0.2 では精度よく計算できるが,本研究の課題 である"時間 (cost)"を大幅に費やしてしまうからである.

(図 3.5), (図 3.6), (図 3.7) に示すのは, 各パラメータにおけるフォノン分散曲線(青), フォノン状態密度(緑)である.SCF K-POINTのパラメータを軸に表示 させているが, これは本研究で求めたフォノン分散曲線の中で, SCF K-POINTの パラメータが最もフォノン分散曲線に作用しているからである.

これらの図から,ブリルアンゾーンの"H"に着眼してみると,(図3.5)では1個の 分岐がおよそ-2THz 程度なのに対し,(図3.6)では,およそ1THzである.さらに (図3.7)を見てみると,0THzに近い値をとっていることがわかる.このことから, (図3.7)の図がより精確であり,hcpTiの1個の分岐はブリルアンゾーンの"H"で 0THzに近づくということがわかる.

フォノン状態密度に関しても,(図 3.5)では 0THz より下で値が検出されているのに対し,(図 3.6)と(図 3.7)では,値が検出されていないということがわかる.

表 3.1: hcp TiのH点付近のフォノン分散曲線の数値.(SCF K-POINT 0.5, DOS K-POINT 0.5, cut off 289.039)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数 3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1614	2.4	2.4	6.965	6.965	8.017	8.017
0.1936	-0.745	-0.745	7.369	7.369	8.106	8.106
0.2259	-1.831	-1.831	7.555	7.555	8.063	8.063
0.2421	-1.6	-1.6	7.488	7.488	8.094	8.094
0.2582	-0.403	-0.403	7.307	7.307	8.174	8.174
0.2743	1.927	1.927	7.043	7.043	8.267	8.267
:	:	:	:	:	:	•

以下 44 点続くが省略する.

表 3.2: hcp TiのH点付近のフォノン分散曲線の数値.(SCF K-POINT 0.5, DOS K-POINT 0.1, cut off 600)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数 3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1613	2.368	2.368	6.959	6.959	8.045	8.045
0.1935	-0.854	-0.854	7.361	7.361	8.135	8.135
0.2258	-1.879	-1.879	7.544	7.544	8.097	8.097
0.2419	-1.654	-1.654	7.48	7.48	8.127	8.127
0.258	-0.58	-0.58	7.301	7.301	8.203	8.203
0.2741	1.883	1.883	7.038	7.038	8.293	8.293
:	:	:	:	:	:	:

以下44点続くが省略する.





表 3.3: hcp TiのH点付近のフォノン分散曲線の数値.(SCF K-POINT 0.4, DOS K-POINT 0.5, cut off 289.039)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数 3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1614	2.718	2.718	6.695	6.695	7.543	7.543
0.1937	1.645	1.645	7.102	7.102	7.636	7.636
0.226	0.773	0.773	7.321	7.321	7.555	7.555
0.2421	1.095	1.095	7.233	7.233	7.606	7.606
0.2582	1.746	1.746	7.033	7.033	7.702	7.702
0.2744	2.466	2.466	6.771	6.771	7.796	7.796
:	:	:	:	:	:	:

以下44点続くが省略する.

表 3.4: hcp TiのH点付近のフォノン分散曲線の数値.(SCF K-POINT 0.4, DOS K-POINT 0.1, cut off 600)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数 3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1614	2.835	2.835	6.733	6.733	7.593	7.593
0.1937	1.837	1.837	7.136	7.136	7.691	7.691
0.226	1.127	1.127	7.345	7.345	7.622	7.622
0.2421	1.368	1.368	7.265	7.265	7.663	7.663
0.2582	1.928	1.928	7.073	7.073	7.75	7.75
0.2744	2.598	2.598	6.814	6.814	7.839	7.839
:	:	:	:	:	:	:

以下44 点続くが省略する.



図 3.6: hcp Tiの分散曲線. (c):SCF K-POINT 0.4, DOS K-POINT 0.5, cut off 289.039 (d):SCF K-POINT 0.4, DOS K-POINT 0.1, cut off 600

表 3.5: hcp Tiのフォノン分散曲線の数値. (SCF K-POINT 0.3, DOS K-POINT 0.5, cut off 289.039)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数 3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1614	2.773	2.773	6.954	6.954	8.167	8.167
0.1936	1.499	1.499	7.353	7.353	8.227	8.227
0.2259	-0.397	-0.397	7.528	7.528	8.176	8.176
0.2421	0.728	0.728	7.466	7.466	8.207	8.207
0.2582	1.62	1.62	7.294	7.294	8.291	8.291
0.2743	2.46	2.46	7.038	7.038	8.397	8.397
:	:	:	:	:	:	:

以下 397 点続くが省略する.

表 3.6: hcp Tiのフォノン分散曲線の数値. (SCF K-POINT 0.3, DOS K-POINT 0.1, cut off 600)

波数空間	振動数 1	振動数 2	振動数3	振動数 4	振動数 5	振動数 6
:	:	:	:	:	:	:
0.1614	2.792	2.792	6.949	6.949	8.189	8.189
0.1936	1.536	1.536	7.347	7.347	8.247	8.247
0.2259	-0.22	-0.22	7.52	7.52	8.198	8.198
0.2421	0.801	0.801	7.46	7.46	8.229	8.229
0.2582	1.655	1.655	7.29	7.29	8.313	8.313
0.2743	2.484	2.484	7.036	7.036	8.419	8.419
:	:	:	:	:	:	:

以下 397 点続くが省略する.



図 3.7: hcp Ti の分散曲線 . (e):SCF K-POINT 0.3, DOS K-POINT 0.5, cut off 289.039 (f):SCF K-POINT 0.3, DOS K-POINT 0.1, cut off 600

3.4.2 フォノン計算時間

各パラメータでのフォノン計算に要した時間をまとめた.図の total CPU time とは,フォノン計算の各ジョブで要した時間を足し合わせた時間である.したがっ て,コンピュータの稼働状況に左右されずに要した時間を把握できる.なお,フォ ノン分散曲線と同様 SCF K-POINT を軸に表記した.

(図 3.8) から, DOS K-POINT は精度が上がっても,計算時間に影響しないということがわかる.一方, SCF K-POINT と cut off については,精度が上がるに連れて,計算時間が長くなるという結果が得られた.

SCF K-POINT	cut off	DOS K-POINT	total CPU time(S)
0.5	289.039	0.1	15282.490
0.5	289.039	0.3	14632.120
0.5	289.039	0.5	14555.360
0.5	400	0.1	30894.580
0.5	400	0.3	32598.080
0.5	400	0.5	32380.960
0.5	600	0.1	96267.141
0.5	600	0.3	103583.831
0.5	600	0.5	103472.010
		-	-
0.4	289.039	0.1	13149.050
0.4	289.039	0.3	11809.530
0.4	289.039	0.5	11421.840
0.4	400	0.1	27868.520
0.4	400	0.3	27694.420
0.4	400	0.5	29931.810
0.4	600	0.1	92126.050
0.4	600	0.3	79914.980
0.4	600	0.5	90042.650
0.3	289.039	0.1	33954.240
0.3	289.039	0.3	32968.440
0.3	289.039	0.5	32351.060
0.3	400	0.1	66697.770
0.3	400	0.3	70107.460
0.3	400	0.5	67751.260
0.3	600	0.1	186555.872
0.3	600	0.3	197044.553
0.3	600	0.5	167458.078

図 3.8: hcp Tiのフォノン計算の total CPU time

(図 3.8) より, x 軸を total CPU time に, y 軸を SCF K-POINT にとったグラフ を作成した 3.9. なお, DOS K-POINT では計算時間にほぼ変化が見られないので 0.5 に固定した.3.9 より, SCF K-POINT が 0.4 のときは 0.3 のときと計算時間に 変化は見られない.しかし, SCF K-POINT が 0.5 になると,計算時間は一気に長 くなることがわかる.



図 3.9: hcp Tiのフォノン計算の total CPU time2

3.4.3 自由エネルギー

(図 3.10) は,本研究において精度を変えずに計算した hcp Ti の温度に対する自由エネルギーと精度をあげて計算した自由エネルギーをプロットしたものであるが,温度に対してエネルギーの差はほとんどないことがわかる.

Cv:	vibrational heat capacity at constant volume.
E(T)-E(0) :	the change in vibrational internal energy from 0 K.
	E(0) is the zero point energy (ZPE).
S(T):	the vibrational entropy at temperature T.
-(A(T)-E(0)):	the change in the vibrational Helmholtz free energy from 0 K.
E(T):	the electronic plus vibrational energy of formation.
A(T):	the electronic plus vibrational Helmholtz free energy.

表 3.7: Ti の Phonon 計算結果の数値 (SCF K-POINT 0.5,DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039)

Т	Cv	E(T)-E(0)	S(T)	-(A(T)-E(0))	E(T)	A(T)
Κ	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	kJ/mol	$\rm kJ/mol$
0	0.0000	0.0000	0.0000	0.0000	3.6299	3.6299
50	5.7553	0.0848	2.3081	0.0306	3.7147	3.5993
100	15.0844	0.6277	9.4551	0.3178	4.2576	3.3121
500	24.3688	9.6153	43.9107	12.3400	13.2451	-8.7101
1000	24.7978	21.9421	60.9832	39.0407	25.5720	-35.4108
1500	24.8785	34.3652	71.0564	72.2187	37.9950	-68.5888
2000	24.9069	46.8124	78.2179	109.6224	50.4423	-105.9925
2500	24.9200	59.2695	83.7773	150.1725	62.8994	-146.5427
3000	24.9272	71.7314	88.3214	193.2314	75.3613	-189.6015

表 3.8: hcp TiのPhonon 計算結果の数値. (SCF K-POINT 0.5,DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039)

Т	Cv	E(T)-E(0)	S(T)	-(A(T)-E(0))	E(T)	A(T)
Κ	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	kJ/mol	$\rm kJ/mol$
0	0.0000	0.0000	0.0000	0.0000	3.3645	3.3645
50	5.5141	0.0849	2.3641	0.0333	3.4494	3.3312
100	14.5202	0.6038	9.1923	0.3154	3.9683	3.0491
200	21.3182	2.4765	21.9044	1.9044	5.8410	1.4602
500	24.1980	9.4767	43.0984	12.0723	12.8413	-8.7078
1000	24.6608	21.7294	60.0667	38.3370	25.0939	-34.9724
1500	24.7481	34.0859	70.0858	71.0423	37.4504	-67.6777
2000	24.7788	46.4686	77.2103	107.9510	49.8332	-104.5864
2500	24.7930	58.8619	82.7412	147.9898	62.2264	-144.6253
3000	24.8007	71.2604	87.2623	190.5247	74.6249	-187.1602



図 3.10: hcp Tiの自由エネルギー

(図 3.10) より,精度の向上に関わらず温度に対する自由エネルギーに差は見られない.つまり,第一原理計算の計算精度の向上は,必ずしも,自由エネルギーの計算精度の向上にはつながらないと考えられる.そこで,(図 3.10)の1000K周辺を拡大し,(図 3.11)に示す.



図 3.11: hcp Tiの自由エネルギー

そこで, さらに詳しく自由エネルギーを調べるため, (図 3.12) では, 1000K に おける hcp Ti の自由エネルギーを SCF K-POINT 0.5, 0,4, 0.3 DOS K-POINT 0.5 cut off 289.039, 400, 600 のぞれぞれをプロットした.温度は, hcp Ti の変態 点が約 900 度ということで, hcp Ti の構造が不安定であるということから 1000K に選定した.

K-POINT	cut off	Cv	E(T)-E(0)	S(T)	-(A(T)-E(0))	E(T)	A(T)
SCF	energy	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	$\rm J/K/mol$	$\rm kJ/mol$	kJ/mol	$\rm kJ/mol$
0.5	289.039	24.7978	21.9421	60.9832	39.0407	25.5720	-35.4108
0.5	400	24.6657	21.7319	60.0734	38.3411	25.1789	-34.8941
0.5	600	24.6601	21.7238	60.0352	38.3111	25.1545	-34.8803
0.4	289.039	24.8012	21.9833	61.4523	39.4686	25.5080	-35.9440
0.4	400	24.7986	21.9496	61.0607	39.1106	25.6108	-35.4495
0.4	600	24.7978	21.9421	60.9832	39.0407	25.5720	-35.4108
0.3	289.039	24.7795	21.7755	59.6757	37.8999	25.0261	-34.6493
0.3	400	24.7794	21.7745	59.6681	37.8933	25.1106	-34.5572
0.3	600	24.7792	21.7697	59.6168	37.8467	25.0734	-34.5430

表 3.9: 1000K での hcpTiの Phonon 計算結果の数値. (DOS K-POINT)



図 3.12: 1000K での hcp Tiの自由エネルギー

(図 3.12) より, cut off289.039の時, SCF K-POINT による自由エネルギーの変化はおよそ0.005eV.同様に cut off 400の時もおよそ0.005eV.cut off 600の時は, およそ0.01eV となっている.また,全体を見ても,SCF K-POINT による自由エネルギーの変化は約0.01eV となっている.これより,パラメータの変化にも関わらず,自由エネルギーの誤差はほとんど無いということがわかる.故にパラメータは既定 (SCF K-POINT 0.5,DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039)のままで,非常に精度の良い自由エネルギーの値が算出されるということがわかる.

第4章 まとめ

本研究では,振動の自由エネルギーの求め方は擬調和振動子近似である phonon-DOS 法を用い,それを Ti に適用し計算を行った.

フォノン分散曲線に関して,虚の振動が出るという問題に対しては,SCF K-POINTのパラメータがグラフの形に大きく作用し,精度を上げることにより改善 された.具体的には,SCF K-POINTのパラメータは基底では0.5 であるが,こ のまま計算を行うとブリルアンゾーンのH点で虚の振動が出る.そこで,SCF K-POINTのパラメータを0.5 から0.3 に変更することによって,虚の振動が消え,よ リ精確なフォノン分散曲線が求められた.故に虚の振動が出る理由として,計算 の精度が問題であるという知見を得た.また,SCF K-POINTのパラメータを0.2 や0.1 にするとより精度良く計算できるが,計算量が膨大に増えてしまい,本研究 の課題である計算結果(result)の精度と計算時間(cost)のトレードオフという概観 念から,SCF K-POINT は0.3 が適切であるという判断をした.



DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039

図 4.1: hcp Ti のフォノン分散曲線

一方,hcp Tiの振動自由エネルギーに関しては,SCF K-POINTのパラメータに 注目したところ,図(4.2)のような結果が得られた.(図4.2)より,SCF K-POINT, cut off のパラメータの変化に対しても,1000K における hcp Tiの振動自由エネ ルギーの誤差は0.01eV 程度である.これは,hcp Tiの1000K と変態点に近い温 度であるにも関わらず,非常に精度のよい計算結果である.故に,振動自由エネ ルギーに関しては,第一原理計算においてパラメータは基底状態(SCF K-POINT 0.5,DOS K-POINT 0.5,cut off 289.039)で,精度の良い計算結果が得られるという ことがわかった.



図 4.2: hcp Tiの自由エネルギー

以上の実験結果をまとめると,以下のような知見を得た.

- hcp Tiの第一原理計算で,フォノン分散曲線について,計算の精度を上げる 事によって改善される.
- hcp Ti の第一原理計算で,振動自由エネルギーについては,パラメータはデ フォルトのままで,精確な計算結果が得られる.

計算時間とパラメータについて, SCF K-POINT, cut off の精度をあげると,計 算時間はそれに従って増え, DOS K-POINT については,パラメータを変更して も,計算時間に変化は見られなかった.これは,DOS K-POINT は,セルフコン テスト計算(SCF K-POINT)によって求められた電子状態(電化密度)に基づいて 非セルフコンテストな計算をしているからであると考えられる.これより,DOS K-POINT に関しては,精度をあげても計算時間はほとんど変わらないが,結果も ほとんど変わらないと予想できる. 本研究では,hep Ti について第一原理計算の精度の検証を行った.しかしなが ら,他の原子では,第一原理計算においてパラメータの設定によってそれぞれ違 う結果が予測される.故に,より精確な第一原理計算のために,他の原子におい ても今回の研究と同様の手順を踏む必要がある.

また,第一原理計算での,K-POINTの設定[2]について,バンド構造やDOSを 精度よく計算するには通常多くのk点が必要になる.しかし,単位格子のサイズ が大きい場合,必ずしも十分なk点数を設定する必要がなくなる.すなわち,逆 格子サイズが小さいため少ないk点数でSCF解が精度よく得られる.ただし,こ のような場合であっても,バンドの分散曲線やDOS作画のためにはk点数が十分 で無い恐れが生じる.このような事態を解消するためには,

SCF K-POINT < DOS K-POINT

といった設定をする.

以上を踏まえて,第一原理計算は原子の構造をよく理解した上で,その原子に 最適なパラメータを与え,精確な計算を行う必要がある.今回hcp Tiを用いた理 由は,Tiの変態点シミュレーションであったということからも,今回の研究を材 料とし,それらの研究の発展につながることを期待する.

参考文献

- [1] VASP $\forall \exists \exists \forall \mathcal{T} \mathcal{V}$ http://cms.mpi.univie.ac.at/vasp
- [2] アクセルリス株式会社サポートページ http://accelrys.co.jp/index.html
- [3] Wikipedia http://ja.wikipedia.org/wiki/
- [4] W.Cochran, 小林正一 福地充 訳, 格子振動 (固体物性シリーズ3) 丸善
- [5] C.Kittel, 宇野良清 津屋昇 森田章 山下次郎 訳, 固体物理学入門 上, 丸善
- [6] G.Burns, 小島誠治 澤田昭勝 中村輝太郎 訳, 固体の諸性質, 東海大学出版会
- [7] 西谷滋人「bcc型金属,金属間化合物の結合と欠陥構造」pp.193/207.
- [8] 真田裕示「チタンの面欠陥エネルギーの第一原理計算」(卒業論文資料)
- [9] 竹田諒平「SiC の有限温度における相安定性の第一原理計算」(卒業論文資料)

謝辞

本研究を遂行するにあたり,終始多大なる御指導および御教示を賜りました関 西学院大学理工学部情報科学科西谷滋人教授に深く感謝の意を表すとともに,厚 く御礼申し上げます.そして,折に触れご助言を頂きました関西学院大学理工学 部情報科学専攻西谷滋人研究室の皆様に深く感謝の意を表します.最後になりま したが,卒業されました関西学院大学西谷滋人研究室の皆様に心から感謝の意を 表します.